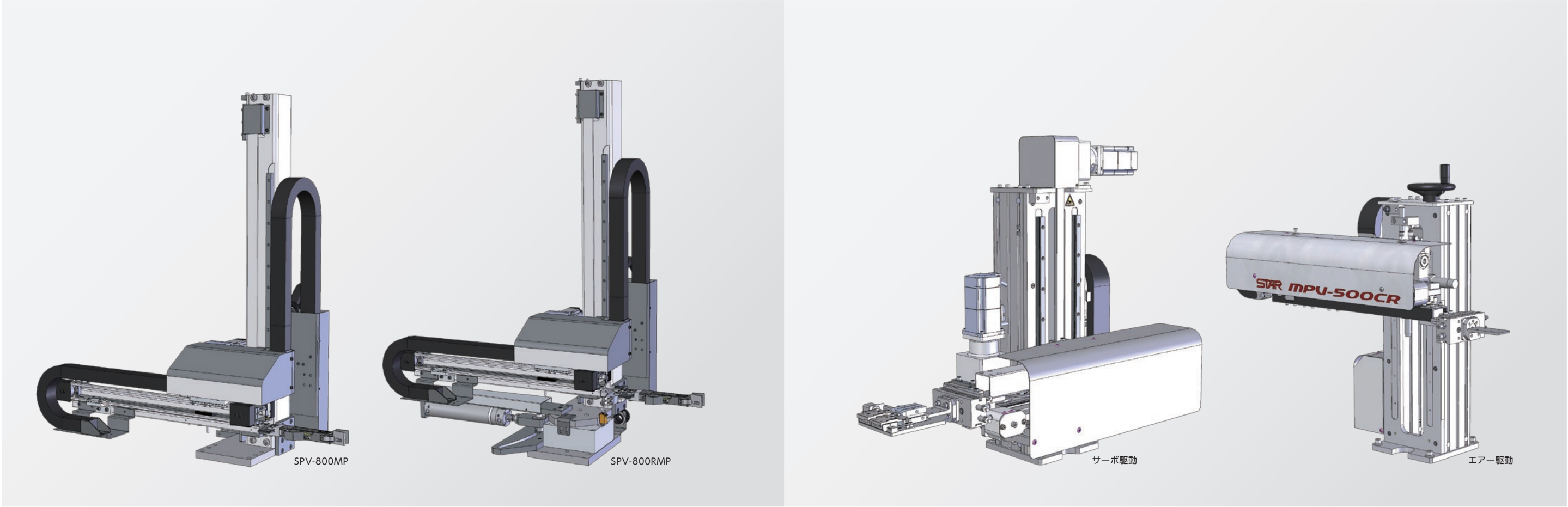


SWING TYPE SPRUE PICKER スイングタイプ取出機



縦型成形機用ランナー取出口ロボット(サーボ駆動)

SPV-800MP/SPV-800RMP

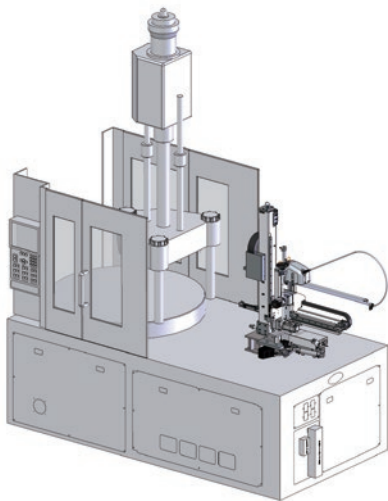
対象射出成形機 50-220ton

縦型成形機用ランナー取出口ロボット(サーボ駆動／エア駆動)

MPV-500/MPV-700

対象射出成形機 50-220ton

CASE 01 縦型成形機用ランナー取出口ロボットのレイアウト例
縦型ロータリー成形機でのランナー取出しと排出例



縦型成形機用ランナー
取出口ロボットをサーボ化

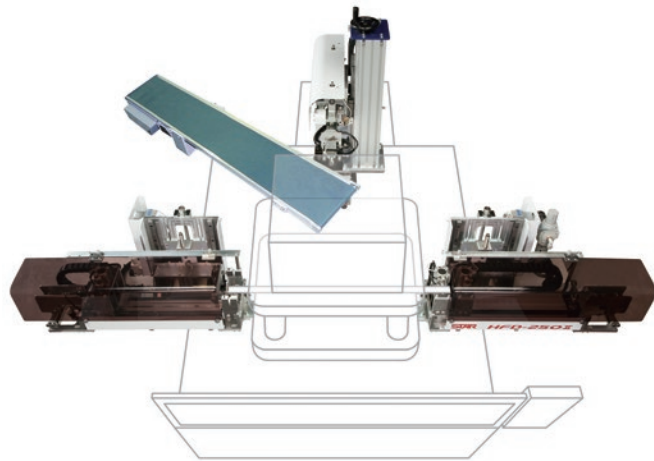
縦型成形機用として、取出口ロボットをサーボ化することにより、最接近距離からの取出しや安定したサイクルアップ動作を実現します。

進入軸と上下軸が
サーボで稼働するので
設定が容易に

縦型成形機で使用される複雑な金型では、細かいストローク設定が要求されます。サーボでコントロールされるロボットなら、手元のペンダント操作で数値設定が可能です。

構成 縦型成形機 (75ton) + SPV-800MP

CASE 01 縦型成形機用ランナー取出口ロボットのレイアウト例
縦型ロータリー成形機でのランナー取出しと排出例



縦型成形機用にコンパクト＆
高い剛性で自動化に貢献

高度な自動化が求められる縦型成形において、様々な機能を持つチャックハンドの可搬に耐えられる進入軸と上下ユニットを新設計し搭載。

進入軸と上下軸2軸に
サーボタイプと
エアタイプを設定

上下・進入の2軸に高速かつ正確なサーボタイプとコストメリットのエア駆動タイプを設定。進入ストローク500mmと700mmと2タイプの機種を設定しています。

構成 縦型成形機 (50ton) + MPV-500