

型締力

Injection Press Range



駆動軸数

The Number of Servo Axes



門型前後(上下)フレーム

Gate Type Crosswise/ Vertical Frame



片持ち前後フレーム

Cantilever Crosswise Frame



ダブルアーム(昇降部倍速機構)

Double ARM



シングルアーム

Single ARM



機電一体型

Composite Type



自立型

Independent Type



アルミフレーム

Alminium Frame



スチールフレーム

Steel Frame



LMガイド

LM quide



コントローラー

Controller



WEB機能

Web Functions



NCステッププログラム

NC Step Program



かんたんNCステップ

Easy NC Step



パソコンソフト

Conection to PC

対応可能な射出成形機の大きさを型締力の 範囲で示す。

Max and Min. mold clamping force.

駆動軸に使用しているACサーボモータの数を示す。

The number of AC servo motors used in a driving axis.

上下(前後)アームが両サイドの前後(上下) フレームで保持されているため、高速動作をお こなっても、高い剛性力を発揮する。

Vertical/ crosswise axis held by gate type crosswise/ vertical arm results in super strength and stability in high speed operation.

上下アームが片側の前後フレームで保持され ている構造。

Vertical axis is held by cantilever crosswise frame.

The vertical arm features a vertical two-level

speed doubling mechanism that further lowers the

The vertical arm features a vertical one-level

mechanism that achieves light-weight compared

with the double arm mechanism. Overall height is

Control box, which includes power supply circuit,

servo driver and interlock board, is integrated with

higher than the machine with double arm.

machine's overall height.

unloader's main body.

上下アームが2段構造のタイプ。上下アームが 1段構造のタイプより全高が低くなる。倍速機 構により速度アップ。

上下アームが1段構造のタイプ。上下アームが

2段構造のタイプより全高が高くなり、本体の 重量は軽くなる。

制御ボックス(電源回路・サーボドライバー・ インターロック基板等)が機械本体と一体に なった構造。

制御ボックス(電源回路・サーボドライバー・ インターロック基板等)が機械本体と個別に なった構造。

Control box is separated from the unloader's main body.

アルミの引き抜き材を使用したフレームを使用。

Steel frame composed of iron square bar.

Aluminum frame composed of drawn material.

鉄の角材を使用したフレームを使用。

各軸の可動部にLMガイドを使用。

LM guides are used in moving parts of each axis.

快適な操作性と充実した先進の機能を搭載 したコントローラ。

Controller offers a huge variety of useful functions and the utmost in operability.

LAN接続(Ethernet)により、特別なソフトを 必要とせず、パソコン側で取出機の設定条件 や稼動状況をWebの情報として表示したり、 印刷することが可能。

Connection to LAN via Ethernet permits confirmation and printing of unloader settings and operational status. The information is transmitted as web data, with no special software required.

NCステッププログラムは、操作ペンダントにて、 予め決められた割込みポイントを利用してプロ グラム編集を行い、必要な動作を追加するこ とが可能。

The user defined program can be executed during basic operation. Necessary data can be entered or added from the pendant and registered as setup change data.

NCステッププログラムの簡易設定機能。ス テップ操作中に割込み位置が指定可能。NC ポイントやタイマーの名称の変更も可能。

Features the simple NC step program settings. This makes it possible to designate positions for interruptions in mold changing operations. In addition, NC point and timer labels can be rewritten.

ソフトをパソコンにインストール後、通信ケーブル を接続することで、データの送受信及び印刷や プログラム編集が可能となります。

After installing the software, connection to computers via communication cable allows to send and receive data, get printouts, and edit programs.

Used to shorten the cycle time by letting the product-

side/runner-side vertical arm stand by just above the

Used to first carry out posture action on the extracting side and

then start traverse action after extracting vertically extended

products. But in order to avoid interference with an obstacle on

mold or the traverse rail, used to carry out the posture action after

the completion of advance action. Crosswise position is adjustable.

All the cycles can also be shorten by carrying out

traverse return and posture return together after

products were released during traverse action. The

By using adjust parts such as stopper, axis point

can be changed in case of cylinder driving type

Extraction direction and rotation angle can be

adjusted by changing the position of fixed parts of cylinder lot in case of cylinder driving type unloaders.

Motion time from the arm entry into mold to product/

One cycle motion time from the product extraction

within mold to the product release on product/

The scheduled production end time is informed by

entering the planned production number. Sampling

Regular inspection schedules and inspection items

lubrication schedules for each axis are confirmed on

the screen. The maintenance history (with data) can

Saves program, setup change, and history data. Fasy

Saving setting conditions of unloader (mode, timer,

axis position, packaging) in the internal memory as setup change data allows short-time control, writing.

1 set of vacuum generator unit is equipped as

reading, comparison, elimination of the data.

feature, are useful to control the production.

be registered or displayed for confirmation.

operation with USB connection.

standard device.

runner extraction within mold.

timing of posture action start is adjustable.

unloaders.

runner side

mold. Setting position is adjustable.



取出し下降待機

Delayed arm descent



前進取出側姿勢制御

Crosswise Product Extract Side Posture Control



走行途中姿勢制御

Posture Control During Traverse



ストローク調整(ストッパー調整で可変)

Stroke Adjustment



回転角度調整(取出方向・角度調整可)

Rotation Angle Adjustment



取出ドライサイクル

Extract Dry Cycle



全ドライサイクル

Total Dry Cycle



生産管理

Production Control



メンテナンス

Maintenance Feature



内部メモリー

Internal Memory



段取換機能

Condition Setting Change



吸着確認ユニット

Vacuum Confirmation Unit



ランナー途中落下

Release During the Runner Axis Motion



型内開放動作

Release within Mold Motion



箱詰動作

Packaging Motion



アラームヒストリー機能

Alarm History Function

型開完了前に、チャックを金型の近くまで下降 させ待機することで、取出サイクル時間の短縮 に有効。設定位置は任意に変更可能。

姿勢作動の状態で安全扉上を通過させることで、 縦長製品の取出と搬送が可能となる場合、金型上 の障害物や走行レールとの干渉を避け、姿勢作動 を行う為の前後位置を任意に設定することが可能。

走行途中に姿勢作動、走行復帰開始と同時に 姿勢復帰することで、全サイクル時間の短縮が 可能。姿勢作動開始のタイミングは、タイマー 設定にて変更可能。

各動作がシリンダー駆動の取出機は、ストッ パー等の機械調整で、可動ストロークが調整 可能。

回転動作がシリンダー駆動の取出機は、シリン ダーロットの固定金具を固定する位置により 取出方向及び回転角度調整が可能。

型内にアーム進入開始から型内で製品及びラ ンナーを型外に取出すまでの動作時間。取出 機単独で自動運転を行った場合の動作時間。 測定方法は当社社内規定の測定方法に基づく。

型内の取出時間と型外の製品及びランナーの開 放動作を完了するまでの1サイクルの動作時間。 取出機単独で自動運転を行った場合の動作時間。 測定方法は当社社内規定の測定方法に基づく。

現在、生産している製品の生産情報を設定することで、 牛産実績を確認できます。また、牛産終了予定時刻も予 測表示されます。初期成型品排出、サンプル動作(抜き 取り検査)、生産終了自動停止などの設定も可能です。

定期点検の時期と点検項目の表示、および各 軸の給油ポイントへの給油時期の表示をしま す。定期点検の履歴、給油履歴を登録・確認 できます。

プログラム、段取換、履歴データの保存をし ます。USB接続により、容易にハンドリングが

取出機の設定条件(モード、タイマー、軸位置、 箱詰等)を段取換データとして内部メモリーに 管理し、書込、読込、比較、消去を短時間に 処理する機能。

真空発生ユニット1セットが標準仕様で装備。

2プレート場合のランナーを行き/戻りの走行 途中で開放する動作。

Runner is released during traverse or traverse return motion when 2 mold plates are used.

製品またはランナーを金型から引き抜いた後、 そのまま型内で開放させる場合に選択。

Used to release products or runners within mold after pulling them out of the mold.

コンベアまたは、パレットチェンジチャーなどの 箱詰機と連動して行う、製品の箱詰動作。

Packaging operation carried out by linking with packaging device of conveyer or of pallet changer.

過去に発生したアラーム情報を記憶し表示

Alarm history data are displayed